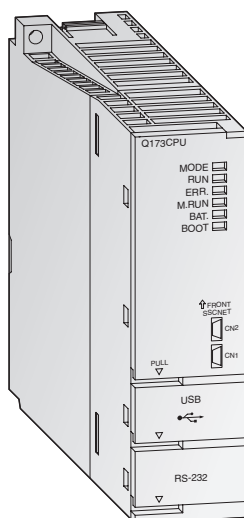


■ Процессорные модули управления движением



Высокоскоростной динамичный контроллер движения

Процессорный модуль контроллера движения управляет и синхронизирует подключенные сервоусилители и сервомоторы. Система управления движением помимо контроллера движения также включает в себя базовый процессорный модуль ПЛК. Такое объединение позволяет создать высокودинамичную и самодостаточную систему управления движением.

Процессорный модуль движения управляет крупномасштабными сервоперемещениями, а базовый процессорный модуль ПЛК решает задачи управления всей технологической установкой и коммуникации.

Характерные особенности:

- Использование нескольких процессорных модулей для распределения нагрузки улучшает общую производительность всей системы
- Используется до 3 процессорных модулей движения внутри одной системы
- Крупномасштабная система управления для 96 осей на систему
- Одновременная интерполяция 4 осей
- Программное управление кулачковым движением
- Виртуальные и реальные главные оси
- Объединение по высокоскоростной сети SSCNETIII для связи с высокопроизводительными сервоусилителями со скоростью до 5.6 Мбит/с

Характеристики		Q172DCPU	Q172DSCPU	Q172HNCPU	Q173DCPU	Q173DSCPU	Q173HNCPU
Тип		Контроллер управления движением	Контроллер управления движением	Контроллер управления движением	Контроллер управления движением	Контроллер управления движением	Контроллер управления движением
Точки входа/выхода		8192	8192	8192	8192	8192	8192
Количество контролируемых осей		8	16	8	32	32	32
Функции интерполяции		Линейная интерполяция для 4 осей, круговая интерполяция для 2 осей, спиральная интерполяция для 3 осей					
Позиционирование	Метод	«От точки к точке» (PTP) (Point To Point)/управление скоростью/управление скоростью-позицией, подача с фиксированнымшагом, управление постоянной скоростью, управление занятием позиции, управление переключением скорости, управление быстрыми колебаниями, синхронное управление (SV22)					
	Управление ускорением/замедлением	Автоматическое трапецидальное ускорение/замедление, ускорение/замедление в виде S-образной кривой					
	Компенсация	Компенсация люфта, электронный передаточный механизм					
Язык программирования		SFC движения, специальные команды, программное обеспечение для конвейерной сборки (SV13), язык виртуальноймеханической поддержки (SV22)					
Скорость обработки	SV13	0.44 мс (1–6 осей), 0.88 мс (7–8 осей)	0.22 мс (1–4 осей), 0.44 мс (5–10 осей), 0.88 мс (11–16 осей)	0.44 мс (1–3 осей), 0.88 мс (1–8 осей)	0.88 мс (1–6 осей), 1.77 мс (7–18 осей), 3.55 мс (19–32 осей)	0.22 мс (1–4 осей), 0.44 мс (5–10 осей), 0.88 мс (11–24 осей), 1.77 мс (25–32 осей)	0.44 мс (1–3 осей), 0.88 мс (4–10 осей), 1.77 мс (11–20 осей), 3.55 мс (21–32 осей)
	SV22	0.44 мс (1–4 осей), 0.88 мс (5–8 осей)	0.44 мс (1–6 осей), 0.88 мс (7–16 осей)	0.88 мс (1–4 осей), 1.77 мс (5–8 осей)	0.44 мс (1–4 осей), 0.88 мс (5–12 осей), 1.77 мс (13–28 осей), 3.55 мс (29–32 осей)	0.44 мс (1–6 осей), 0.88 мс (7–16 осей), 1.77 мс (17–32 осей)	0.88 мс (1–5 осей), 1.77 мс (6–14 осей), 3.55 мс (15–28 осей), 7.11 мс (29–32 осей)
Емкость памяти для программ		14 кило-шагов	16 кило-шагов	14 кило-шагов	14 кило-шагов	16 кило-шагов	14 кило-шагов
Количество точек позиционирования		3200					
Выполнение программы	Количество одновременно исполняемых программ	Макс. 256					
	Количество одновременно активных шагов	Макс. 256 шагов во всех программах					
	Нормально	Выполняемые в основном цикле движения					
	Исполняемые задачи	Выполняемые в фиксированных циклах (0.88 мс, 1.7 мс, 3.5 мс, 7.1 мс, 14.2 мс). 16 внешних точек прерывания (входы модуля прерывания Q160), выполняемые с прерыванием от ЦП ПЛК (когда выполняется команда S(P).GINT).					
	Безусловное прерывание	16 точек; выполняется, если вход ВКЛЮЧЕН установлен в модуле прерывания (например, Q160).					
Интерфейсы		SSCNETIII (USB, RS232C через ЦП ПЛК)			SSCNETIII (USB, RS232C через ЦП ПЛК)		USB, RS232C, SSCNETIII
Реальные точки входов/выходов (PX/PY)		256 (могут быть назначены как входы/выходы модуля контроллера движения)					
Сертификация		CE, UL & cUL	CE, UL & cUL	CE, UL & cUL	CE, UL & cUL	CE, UL & cUL	CE, UL & cUL
Потребление энергии от внутреннего источника питания (5 В пост.)		1.14	1.44	1.14	1.25	1.75	1.25
Вес		0.33	0.38	0.25	0.33	0.38	0.23
Размеры (ШxВxГ)		27.4x98x119.3	27.4x120.5x120.3	27.4x98x114.3	27.4x98x119.3	27.4x120.5x120.3	27.4x98x114.3
Код заказа		Арт. № 209788	248700	162417	209787	248701	162696
Принадлежности		Интерфейсные модули для ручного генератора импульсов, энкодера и внешних сигналов (для подробной информации, пожалуйста, обратитесь к техническому каталогу «MEL SFC System Q Контроллеры движения»)					